

Minimizá el riesgo de accidentes.

En Toyota, la seguridad ocupa un lugar prioritario para alcanzar la excelencia. Reducir el potencial de accidentes, mientras se incrementa la eficiencia por encima de todo, será siempre un tema clave en el diseño de los autoelevadores Toyota. La última fase en la evolución en este sentido es el sistema SAS.

Con el sistema SAS, Toyota esta incorporando nueva tecnología en el esfuerzo por prevenir accidentes antes de que ocurran, mientras también ayuda a mejorar la productividad.

Este sistema monitorea el movimiento del autoelevador y estabiliza el eje trasero del mismo en los casos de giros en los que resulta necesarios. Además, sincroniza la dirección del equipo y controla el funcionamiento del mástil restringiendo los ángulos y velocidad de inclinación del mismo cuando es necesario.

1 Control activo de estabilizador trasero



Debido al diseño del pasador central, un autoelevador posee solamente tres puntos de apoyo, aún cuando tuviere cuatro ruedas. Esto explica porque el autoelevador se inclinará hacia un lado durante una maniobra de giro pronunciado.



El SAS incorpora un cilindro bloqueador de rodillo. Este cambia el triángulo de estabilidad a un rectángulo inhibiendo a la viga trasera de su capacidad basculante. Ello proveerá mayor estabilidad durante maniobras de giro mejorando la productividad.

2 Control activo de inclinación hacia adelante del mástil.

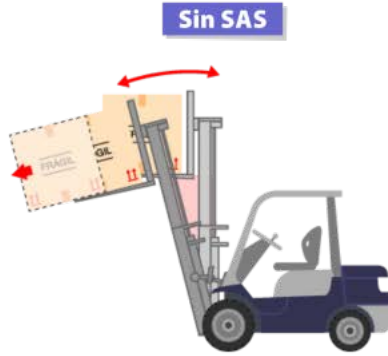


Si el operador inclina el mástil hacia adelante, cargado y a gran altura, ángulo de inclinación podría causar la caída de la carga o el equipo.
 Si el operador inclina el mástil hacia atrás, cargado y a gran altura, la velocidad del movimiento podría provocar la caída de la carga.



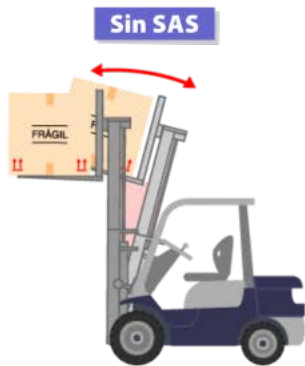
Este sistema detecta el peso y altura de la carga y automáticamente controla el ángulo de inclinación del mástil. Este sistema hace más difícil la caída de la carga, contribuyendo a mejorar la eficiencia del trabajo.
 La velocidad de inclinación hacia atrás es limitada cuando la carga pesadas son manejadas a gran altura, razón por la cual se afecta menos la estabilidad. Esto ayuda a prevenir la caída de la carga.

3 Bloqueo del descenso del mástil.



Este sistema previene el descenso cuando el motor no está en funcionamiento. Sistema de válvulas de control con reducidas pérdidas. Algo de líquido hidráulico fugará a través de las válvulas y retornará al tanque de aceite hidráulico. Este sistema reduce la cantidad de fuga y de ese modo la inclinación y el descenso natural del mástil.

4 Control activo de la velocidad de inclinación hacia atrás del mástil.



Controlador de funcionamiento de columna activa, reduce el ángulo, la velocidad de inclinación y las orquillas se regulan según el peso de la carga y la altura a la que se maneja.

5 Sincronizador activo de dirección.



Hasta ahora, el demerito de la dirección totalmente hidráulica era la imposibilidad de mantener en concordancia el volante de dirección con respecto a la posición de las ruedas directrices.



Cuando las uñas se hayan inclinadas hacia atrás, el operador simplemente presiona el pulsador situado en la palanca de inclinación, y moviendola hacia adelante, el mástil automáticamente se detendrá en la posición nivelada. Esto facilita la inserción y remoción de las uñas.